

Arbres binaires de recherche et équilibrage

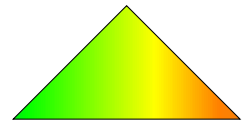
François Schwarzentruher

17 septembre 2019

1 Arbres binaires de recherche



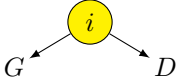
Définition. Un *arbre binaire de recherche* (ABR) est un arbre binaire où chaque nœud, est plus grand que tous les nœuds de son fils gauche, et plus petit que tous les nœuds de son fils droit.



- Entrée : un ABR A , une clef k
- Sortie : vrai ssi A contient k

fonction `contient(A, k)`

si A est l'arbre vide \emptyset alors
retourner faux

sinon A est de la forme 

si $i = k$ alors retourner vrai

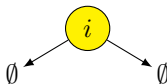
si $k < i$ alors retourner `contient(G, k)`

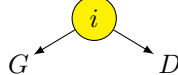
sinon retourner `contient(D, k)`

- Entrée : un ABR A , une clef k
- Sortie : un ABR qui contient k et les éléments de A

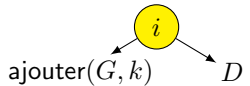
fonction `ajouter(A, k)`

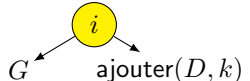
si A est l'arbre vide \emptyset alors

retourner 

sinon A est de la forme 

si $i = k$ retourner A

si $k < i$ retourner 

sinon retourner 

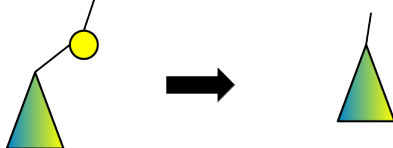
- Entrée : un ABR A , une clef k
- Sortie : un ABR qui contient les mêmes éléments que A , sauf k

fonction `supprimer(A, k)` (algo informel)

chercher k

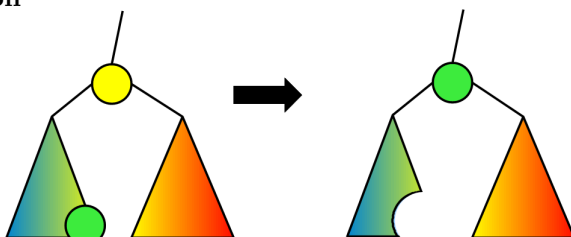
si k non trouvé alors retourner A

si k trouvé et un des sous-fils est vide alors



remplacer k par l'autre sous-arbre

sinon



supprimer le maximum dans le sous-fils gauche
le mettre à la place de k

Théorème 1 Les opérations contient, ajouter, supprimer sont en $O(\text{hauteur})$.

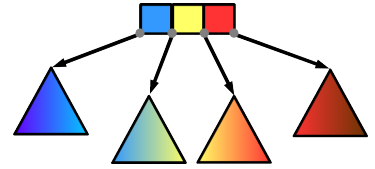
La structure de données est **persistante**.

2 Équilibrage : B-arbres

Définition. Un B -arbre est un arbre qui vérifie, en plus des conditions d'ABR, les conditions suivantes :

1. Tout nœud a au plus $2B - 1$ clefs ;
2. Tout nœud non racine a au moins $B - 1$ clefs ;
3. Si l'arbre est non vide, la racine est non vide ;
4. Un nœud qui possède k fils contient $k - 1$ clefs ;
5. Les feuilles sont à la même profondeur h .

Un nœud est dit *complet* lorsqu'il a exactement $2B - 1$ clefs.



Théorème 2 Un B -arbre de hauteur h , non vide, qui contient n clefs est tel que

$$h \leq \log_B \left(\frac{n+1}{2} \right).$$

DÉMONSTRATION. Au niveau 0, il y a 1 nœud, qui contient au moins une clef car l'arbre est non vide. Chaque nœud (sauf la racine), contient au moins $(B - 1)$ clefs. Ainsi, si la racine a des fils, elle a deux fils au moins. Chaque nœud non racine, qui n'est pas une feuille a au moins B fils. On obtient donc la table suivante :

au niveau ...	on a au moins ... nœuds	et au moins ... clefs
0	1	1
1	2	$2(B - 1)$
2	$2B$	$2B(B - 1)$
3	$2B^2$	$2B^2(B - 1)$
\vdots	\vdots	\vdots
h	$2B^{h-1}$	$2B^{h-1}(B - 1)$

D'où

$$n \geq 1 + 2(B - 1) \sum_{i=0}^{h-1} B^i = 1 + 2(B - 1) \frac{B^h - 1}{B - 1} = 1 + 2(B^h - 1) = 2B^h - 1.$$

On prouve le théorème en passant au log. ■

- Entrée : un B -arbre A , une clef k
- Sortie : un B -arbre contenant k en plus

fonction insererDepuisRacine(A, k)

si A complet **alors**

 éclater la racine A

insérerDepuisNoeudIncomplet(A, k)

- Entrée : un nœud A non complet, une clef k
- Sortie : tout l'arbre est un B -arbre contenant k en plus

fonction insererDepuisNoeudIncomplet(A, k)

si A est une feuille **alors** on insère la clef k dans A

sinon

$S :=$ sous-arbre de A correspondant à k

si S est complet

 éclater S

 remonter l'élément central de S dans A

$S :=$ le sous-arbre de A correspondant à k

insérerDepuisNoeudIncomplet(S, k)

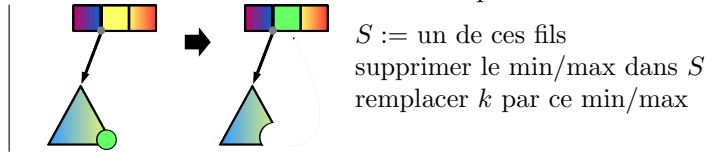
- Entrée : un nœud A qui est soit la racine ou qui contient $\geq B$ clefs, une clef k
- Sortie : tout l'arbre est un B -arbre mais k n'y est plus

fonction $\text{supprimer}(A, k)$

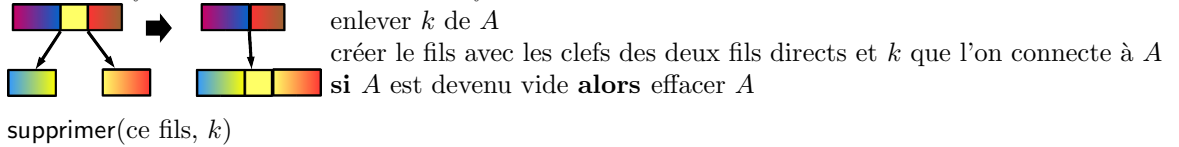
si le nœud A contient la clef k alors

si A est une feuille alors supprimer k de A

sinon si un des fils directs de k contient plus de B clefs



sinon les deux fils directs de k ont $B - 1$ clefs

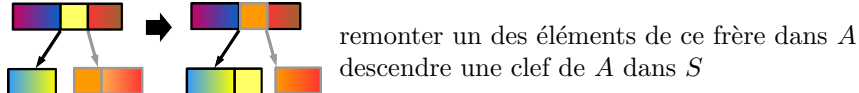


sinon // A ne contient pas la clef k

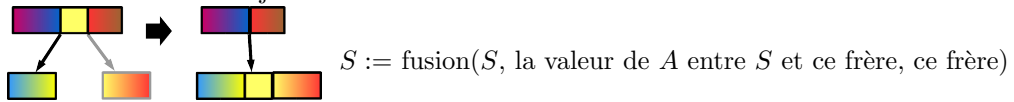
$S :=$ le sous-fils de A correspondant à k

si S a $B - 1$ clefs

si un des frères adjacents de S a plus de B clefs



sinon si tous les frères adjacents de S ont $B - 1$ clefs

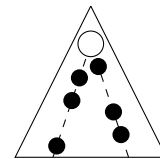
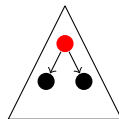
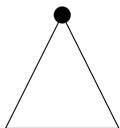


si A est devenu vide alors effacer A
supprimer(S, k)

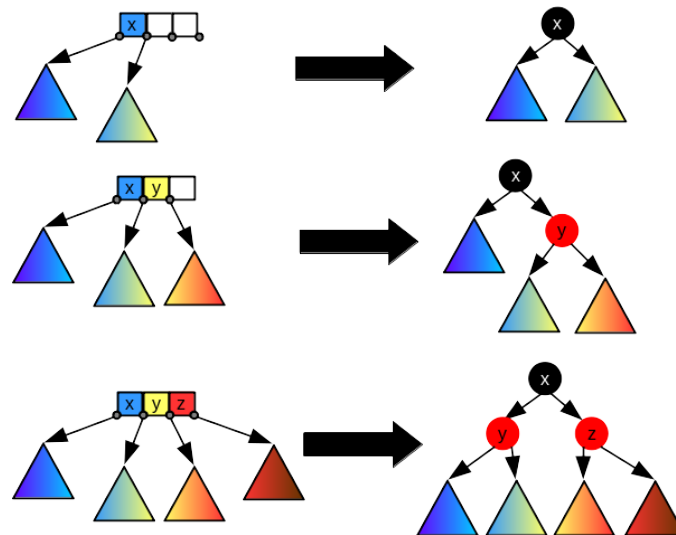
3 Arbres rouge-noir

Définition 3 Un arbre rouge-noir est un ABR où les sommets sont peints en rouge ou noir, et tel que :

1. La racine est noire ;
2. Les fils d'un nœud rouge sont noirs ;
3. Toutes les branches partant d'un certain nœud vers un arbre vide \emptyset possèdent le même nombre de nœuds noirs.



Un arbre rouge-noir représente un B -arbre avec $B = 2$; les opérations sur les arbres rouge-noir simulent les opérations sur les B -arbres.



4 Discussion

- 🟢 requête du type “donne moi les éléments ≤ 10 ”
- 🟢 garanties des complexités en $O(\log n)$
- 🟢 structure de données persistante
- 🟢 prend moins de mémoire qu’une table de hachage si peu d’éléments
- 😞 beaucoup d’accès E/S, en pratique plus lent qu’une table de hachage (si elle est suffisamment grande)
- 😞 il faut implémenter \leq

5 Notes bibliographiques

Plusieurs chercheurs ont inventés les arbres binaires de recherche, voir une version de l’histoire dans [Knu73]. L’idée d’équilibrage d’ABR vient des travaux de Georgii Adelson-Velsky et Evguenii Landis [AVL], (arbres AVL). Bayer and McCreight ont inventé les B -arbres [BM70]. Bayer invente les arbres rouge-noir [Bay72], bien que la convention rouge rouge est proposé par Guibas and Sedgwick [GS78]. Les arbres $B+$ généralisent les B -arbres. Un travail de 2018 à l’IRISA [SAA⁺18] permettent l’accès rapide à une base de données chiffrée en s’inspirant des arbres $B+$.

References

- [AVL] Adelson-Velsky and EM Landis. An algorithm for the organization of information.
- [Bay72] Rudolf Bayer. Symmetric binary b-trees: Data structure and maintenance algorithms. *Acta Informatica*, 1:290-306, 1972.
- [BM70] Rudolf Bayer and Edward M. McCreight. Organization and maintenance of large ordered indexes. In *Record of the 1970 ACM SIGFIDET Workshop on Data Description and Access, November 15-16, 1970, Rice University, Houston, Texas, USA (Second Edition with an Appendix)*, pages 107–141. ACM, 1970.
- [GS78] Leonidas J. Guibas and Robert Sedgwick. A dichromatic framework for balanced trees. In *19th Annual Symposium on Foundations of Computer Science, Ann Arbor, Michigan, USA, 16-18 October 1978*, pages 8–21. IEEE Computer Society, 1978.
- [Knu73] Donald E. Knuth. *The Art of Computer Programming, Volume III: Sorting and Searching*. Addison-Wesley, 1973.
- [SAA⁺18] Cetin Sahin, Tristan Allard, Reza Akbarinia, Amr El Abbadi, and Esther Pacitti. A differentially private index for range query processing in clouds. In *34th IEEE International Conference on Data Engineering, ICDE 2018, Paris, France, April 16-19, 2018*, pages 857–868. IEEE Computer Society, 2018.